

Robot Design

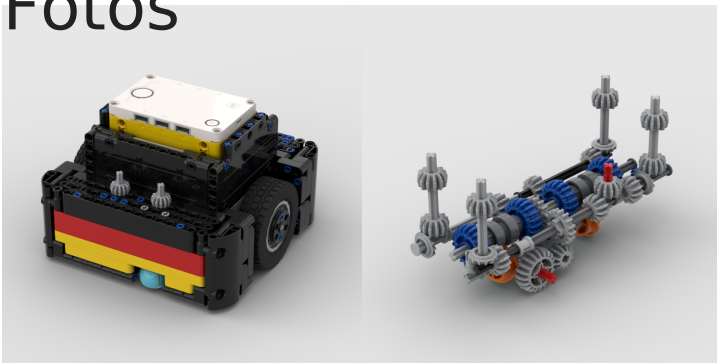
- Roboter (OTTwo)
- Programmierung

Roboter (OTTwo)

Wichtige Teile

- Hub:
 - Spike Prime ([53444c01](#))
- Fahrtrieb:
 - 2x großer Motor ([54675c01](#))
- 4-Gang-Getriebe:
 - Schaltmotor: kleiner Motor ([68488c01](#))
 - Antriebsmotor: großer Motor ([54675c01](#))
- Schleifräder:
 - Schleifkugeln ([39370c01](#))
- Getriebe:
 - 2x orangene Getriebezahnräder ([35188](#))
 - 2x Getriebecontainer ([18947](#))
 - 4x Getriebezahnräder ([35185](#))
 - 2x graue Getriebebeschleuniger ([26287](#))

Fotos



Links

- [Stud.io Modell \(rob2025_v4.io\)](#)
- [Bauanleitung \(rob2025_v4.pdf\)](#)

Programmierung

- Verwendete Firmware: Spike Prime LEGACY / Spike Prime V2
- Verwendete API: hub-API (siehe [hier](#))